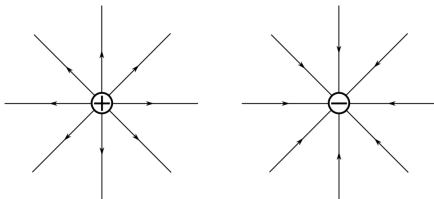


- ▶ $\vec{E}(\vec{r}) =$ **Vektorfeld**: Jedem Raumpunkt wird ein Vektor zugeordnet

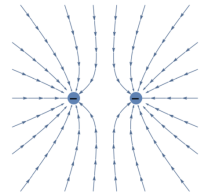
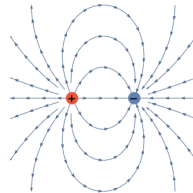
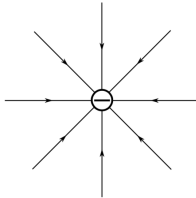
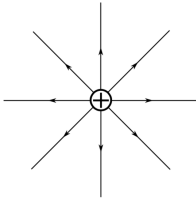


- ▶ $\vec{E}(\vec{r}) =$ **Vektorfeld**: Jedem Raumpunkt wird ein Vektor zugeordnet
- ▶ Veranschaulichung: **Feldlinien** tangential zur Richtung von $\vec{E}(\vec{r})$

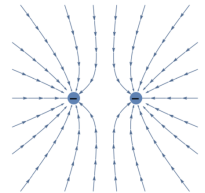
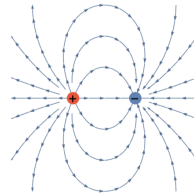
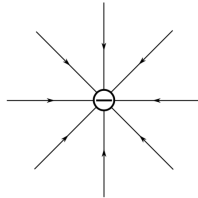
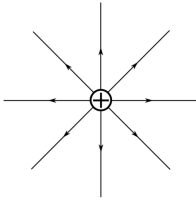
- ▶ $\vec{E}(\vec{r}) =$ **Vektorfeld**: Jedem Raumpunkt wird ein Vektor zugeordnet
- ▶ Veranschaulichung: **Feldlinien** tangential zur Richtung von $\vec{E}(\vec{r})$
- ▶ **Beispiele**:



- ▶ $\vec{E}(\vec{r}) =$ **Vektorfeld**: Jedem Raumpunkt wird ein Vektor zugeordnet
- ▶ Veranschaulichung: **Feldlinien** tangential zur Richtung von $\vec{E}(\vec{r})$
- ▶ **Beispiele**:



- ▶ $\vec{E}(\vec{r}) =$ **Vektorfeld**: Jedem Raumpunkt wird ein Vektor zugeordnet
- ▶ Veranschaulichung: **Feldlinien** tangential zur Richtung von $\vec{E}(\vec{r})$
- ▶ **Beispiele**:



- ▶ Feld eindeutig (außer bei den Ladungen) \Rightarrow **Feldlinien schneiden sich nicht.**



► N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi \varepsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r} - \vec{r}^{(j)}}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|^3}$$



► N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi \varepsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r} - \vec{r}^{(j)}}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|^3}$$

→ kontinuierliche Ladungsverteilung:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi \varepsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$



▶ N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi \varepsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r} - \vec{r}^{(j)}}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|^3}$$

→ kontinuierliche Ladungsverteilung:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi \varepsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

▶ Es gilt:
$$\frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = -\vec{\nabla}_{\vec{r}'} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{zumindest für } \vec{r} \neq \vec{r}')$$



► N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r}-\vec{r}^{(j)}}{|\vec{r}-\vec{r}^{(j)}|^3}$$

→ kontinuierliche Ladungsverteilung:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$$

► Es gilt:
$$\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} = -\vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad (\text{zumindest für } \vec{r} \neq \vec{r}')$$

→
$$\boxed{\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r})}$$

mit
$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad \text{„elektrostatistisches Potenzial“}$$

(sauberer Beweis: Abschnitt 6.3)



▶ N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r} - \vec{r}^{(j)}}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|^3}$$

→ kontinuierliche Ladungsverteilung:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

▶ Es gilt:
$$\frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = -\vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{zumindest für } \vec{r} \neq \vec{r}')$$

→
$$\boxed{\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r})}$$

mit
$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad \text{„elektrostatistisches Potenzial“}$$

(sauberer Beweis: Abschnitt 6.3)

▶ Kraftfeld:
$$\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) \quad \Rightarrow \quad \vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \quad \text{mit} \quad V(\vec{r}) = q\phi(\vec{r})$$



▶ N Punktladungen:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^N q_j \frac{\vec{r} - \vec{r}^{(j)}}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|^3}$$

→ kontinuierliche Ladungsverteilung:
$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

▶ Es gilt:
$$\frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = -\vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{zumindest für } \vec{r} \neq \vec{r}')$$

→
$$\boxed{\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r})}$$

mit
$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad \text{„elektrostatistisches Potenzial“}$$

(sauberer Beweis: Abschnitt 6.3)

▶ Kraftfeld:
$$\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) \Rightarrow \vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \quad \text{mit} \quad V(\vec{r}) = q\phi(\vec{r})$$

▶ V : potenzielle Energie

▶ ϕ : Potenzial



► wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ



- ▶ wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ
- ▶ analog: $\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\phi = \vec{0}$



- ▶ wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ
- ▶ analog: $\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\phi = \vec{0}$
 $\Rightarrow \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}') = -(\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0))$ wegunabhängig



► wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ

► analog: $\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\phi = \vec{0}$

$$\Rightarrow \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}') = -(\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) = -U(\vec{r}, \vec{r}_0) \text{ wegunabhängig}$$

$$U(\vec{r}, \vec{r}_0) \equiv \phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0) \text{ „Spannung“} \quad [U] = 1 \text{ V}$$



- ▶ wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ
- ▶ analog: $\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\phi = \vec{0}$
 $\Rightarrow \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}') = -(\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) = -U(\vec{r}, \vec{r}_0)$ wegunabhängig
 $U(\vec{r}, \vec{r}_0) \equiv \phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)$ „Spannung“ $[U] = 1 \text{ V}$
- ▶ $\phi' = \phi + \text{const} \Rightarrow \vec{E}'(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi'(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = \vec{E}(\vec{r})$
 $\rightarrow \phi(\vec{r})$ ist nur bis auf eine Konstante eindeutig („Eichfreiheit“)



- ▶ wie gehabt: $\vec{F}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}V(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{F} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}V = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}$ konservativ
- ▶ analog: $\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\phi = \vec{0}$
 $\Rightarrow \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}') = -(\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) = -U(\vec{r}, \vec{r}_0)$ wegunabhängig
 $U(\vec{r}, \vec{r}_0) \equiv \phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)$ „Spannung“ $[U] = 1 \text{ V}$
- ▶ $\phi' = \phi + \text{const} \Rightarrow \vec{E}'(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi'(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = \vec{E}(\vec{r})$
 $\rightarrow \phi(\vec{r})$ ist nur bis auf eine Konstante eindeutig („Eichfreiheit“)
 $U'(\vec{r}, \vec{r}_0) = U(\vec{r}, \vec{r}_0)$ eindeutig!

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik



Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik

Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

- **Fluss** des Feldes durch die Oberfläche $\partial\mathcal{V}$ eines Volumens \mathcal{V} :

$$\Phi \equiv \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\mathcal{V}} d^3r \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r})$$

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik

Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

- **Fluss** des Feldes durch die Oberfläche $\partial\mathcal{V}$ eines Volumens \mathcal{V} :

$$\Phi \equiv \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\mathcal{V}} d^3r \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Quellstärke am Ort } \vec{r}$$

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik

Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

- ▶ **Fluss** des Feldes durch die Oberfläche $\partial\mathcal{V}$ eines Volumens \mathcal{V} :

$$\Phi \equiv \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\mathcal{V}} d^3r \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r})$$

$\Rightarrow \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Quellstärke am Ort } \vec{r}$

- ▶ **Zirkulation** des Feldes entlang eines geschlossenen Weges ∂S (= Rand einer Fläche S):

$$\Gamma \equiv \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_S d\vec{\sigma} \cdot \operatorname{rot} \vec{A}(\vec{r})$$

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik

Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

- ▶ **Fluss** des Feldes durch die Oberfläche $\partial\mathcal{V}$ eines Volumens \mathcal{V} :

$$\Phi \equiv \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\mathcal{V}} d^3r \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Quellstärke am Ort } \vec{r}$$

- ▶ **Zirkulation** des Feldes entlang eines geschlossenen Weges ∂S (= Rand einer Fläche S):

$$\Gamma \equiv \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_S d\vec{\sigma} \cdot \operatorname{rot} \vec{A}(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \operatorname{rot} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Wirbelstärke am Ort } \vec{r}$$

6.3 Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik

Betrachte allgemeines Vektorfeld $\vec{A}(\vec{r})$

- ▶ **Fluss** des Feldes durch die Oberfläche $\partial\mathcal{V}$ eines Volumens \mathcal{V} :

$$\Phi \equiv \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\mathcal{V}} d^3r \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \operatorname{div} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Quellstärke am Ort } \vec{r}$$

- ▶ **Zirkulation** des Feldes entlang eines geschlossenen Weges ∂S (= Rand einer Fläche S):

$$\Gamma \equiv \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{A}(\vec{r}) \stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_S d\vec{\sigma} \cdot \operatorname{rot} \vec{A}(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \operatorname{rot} \vec{A}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) = \text{Maß für die Wirbelstärke am Ort } \vec{r}$$

- ▶ **Theorem:** *Vektorfelder, die hinreichend schnell im Unendlichen verschwinden, lassen eindeutig aus ihren Quellen und Wirbeln rekonstruieren.*



Ziel: Bestimme $\operatorname{div} \vec{E}$ und $\operatorname{rot} \vec{E}$



Ziel: Bestimme $\operatorname{div} \vec{E}$ und $\operatorname{rot} \vec{E}$

▶ $\operatorname{rot} \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = \vec{0}$



Ziel: Bestimme $\operatorname{div} \vec{E}$ und $\operatorname{rot} \vec{E}$

▶ $\operatorname{rot} \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = \vec{0}$

▶ $\operatorname{div} \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = -\Delta \phi$

▶ **Laplace-Operator:** $\Delta = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$



Ziel: Bestimme $\text{div } \vec{E}$ und $\text{rot } \vec{E}$

▶ $\text{rot } \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = \vec{0}$

▶ $\text{div } \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = -\Delta \phi$

▶ **Laplace-Operator:** $\Delta = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \Delta \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$



Ziel: Bestimme $\text{div } \vec{E}$ und $\text{rot } \vec{E}$

▶ $\text{rot } \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = \vec{0}$

▶ $\text{div } \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = -\Delta \phi$

▶ **Laplace-Operator:** $\Delta = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \Delta \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Beh.: $\Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -4\pi \delta(\vec{r} - \vec{r}')$



Ziel: Bestimme $\operatorname{div} \vec{E}$ und $\operatorname{rot} \vec{E}$

▶ $\operatorname{rot} \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = \vec{0}$

▶ $\operatorname{div} \vec{E} \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = -\Delta \phi$

▶ **Laplace-Operator:** $\Delta = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \Delta \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \int d^3 r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Beh.: $\Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -4\pi \delta(\vec{r} - \vec{r}')$

Dazu zeigen wir

(i) $\Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = 0$, falls $\vec{r} \neq \vec{r}'$

(ii) $\int_{\mathcal{V}} d^3 r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -4\pi$, falls $\vec{r}' \in \mathcal{V}$

(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2}$$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix}\end{aligned}$$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \left(\begin{array}{c} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{array} \right) [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix} = -\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}\end{aligned}$$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix} = -\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -\sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial r_i} \frac{r_i - r'_i}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix} = -\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -\sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial r_i} \frac{r_i - r'_i}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} \\ &= -\sum_{i=1}^3 \left(\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} - 3 \frac{(r_i - r'_i)^2}{|\vec{r}-\vec{r}'|^5} \right)\end{aligned}$$



(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix} = -\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -\sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial r_i} \frac{r_i - r'_i}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} \\ &= -\sum_{i=1}^3 \left(\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} - 3 \frac{(r_i - r'_i)^2}{|\vec{r}-\vec{r}'|^5} \right) \\ &= -3 \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} + 3 \frac{(\vec{r}-\vec{r}')^2}{|\vec{r}-\vec{r}'|^5}\end{aligned}$$

(i) $\vec{r} \neq \vec{r}'$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-1/2} \\ &= -\frac{1}{2} [(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{-3/2} \begin{pmatrix} 2(x-x') \\ 2(y-y') \\ 2(z-z') \end{pmatrix} = -\frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \vec{\nabla}_{\vec{r}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -\sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial r_i} \frac{r_i - r'_i}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} \\ &= -\sum_{i=1}^3 \left(\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} - 3 \frac{(r_i - r'_i)^2}{|\vec{r}-\vec{r}'|^5} \right) \\ &= -3 \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} + 3 \frac{(\vec{r}-\vec{r}')^2}{|\vec{r}-\vec{r}'|^5} = 0 \quad \checkmark\end{aligned}$$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R

$$= \int_{\mathcal{K}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} = - \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3}$$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R

$$= \int_{\mathcal{K}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} = - \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3}$$

Kugeloberfläche: $\vec{r} = R\vec{e}_r \Rightarrow \frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{\vec{e}_r}{R^2}$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R

$$= \int_{\mathcal{K}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} = - \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3}$$

Kugeloberfläche: $\vec{r} = R\vec{e}_r \Rightarrow \frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{\vec{e}_r}{R^2}$, $d\vec{\sigma} = r^2 d\Omega \vec{e}_r = R^2 \sin\theta d\theta d\varphi \vec{e}_r$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R

$$= \int_{\mathcal{K}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} \stackrel{\text{Gau\ss}}{=} \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} = - \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3}$$

Kugeloberfläche: $\vec{r} = R\vec{e}_r \Rightarrow \frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{\vec{e}_r}{R^2}$, $d\vec{\sigma} = r^2 d\Omega \vec{e}_r = R^2 \sin\theta d\theta d\varphi \vec{e}_r$

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} = - \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\pi} \sin\theta d\theta R^2 \vec{e}_r \cdot \frac{\vec{e}_r}{R^2}$$



$$(ii) \underline{\vec{r}' \in \mathcal{V}} \quad \text{z.z.:} \quad \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = -4\pi$$

Koordinatenwahl: $\vec{r}' = \vec{0}$, \mathcal{V} : Volumen, das $\vec{r} = \vec{0}$ enthält

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} \stackrel{(i)}{=} \int_{\mathcal{K}} d^3r \Delta \frac{1}{r}$$

mit $\mathcal{K} \subset \mathcal{V}$: Kugel mit Mittelpunkt $\vec{r} = 0$ und Radius R

$$= \int_{\mathcal{K}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} \stackrel{\text{Gau\ss}}{=} \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r} = - \int_{\partial\mathcal{K}} d\vec{\sigma} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3}$$

Kugeloberfläche: $\vec{r} = R\vec{e}_r \Rightarrow \frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{\vec{e}_r}{R^2}$, $d\vec{\sigma} = r^2 d\Omega \vec{e}_r = R^2 \sin\theta d\theta d\varphi \vec{e}_r$

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{V}} d^3r \Delta \frac{1}{r} = - \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\pi} \sin\theta d\theta R^2 \vec{e}_r \cdot \frac{\vec{e}_r}{R^2} = -4\pi \quad \checkmark$$



$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$



$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (differenzielle Darstellung):

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$



$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (differenzielle Darstellung):

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$

$$\blacktriangleright \int_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_V d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V d^3r \rho(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$



$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (differenzielle Darstellung):

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$

$$\blacktriangleright \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_{\mathcal{V}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\mathcal{V}} d^3r \rho(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

„physikalischer Gauß'scher Satz“(Gauß'sches Gesetz):

Der elektrische Fluss durch die Oberfläche eines Volumens \mathcal{V} ist proportional zur im Volumen enthaltenen Gesamtladung.



$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (differenzielle Darstellung):

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$

$$\blacktriangleright \int_{\partial\mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_{\mathcal{V}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\mathcal{V}} d^3r \rho(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

„physikalischer Gauß'scher Satz“(Gauß'sches Gesetz):

Der elektrische Fluss durch die Oberfläche eines Volumens \mathcal{V} ist proportional zur im Volumen enthaltenen Gesamtladung.

$$\blacktriangleright \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_S d\vec{\sigma} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r})) = 0$$



Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (differenzielle Darstellung):

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$

$$\bullet \int_{\partial \mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_{\mathcal{V}} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\mathcal{V}} d^3r \rho(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

„physikalischer Gauß'scher Satz“(Gauß'sches Gesetz):

Der elektrische Fluss durch die Oberfläche eines Volumens \mathcal{V} ist proportional zur im Volumen enthaltenen Gesamtladung.

$$\bullet \oint_{\partial \mathcal{S}} d\vec{r} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_{\mathcal{S}} d\vec{\sigma} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r})) = 0$$

Maxwell-Gleichungen der Elektrostatik (integrale Darstellung):

$$\int_{\partial \mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}, \quad \oint_{\partial \mathcal{S}} d\vec{r} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = 0$$



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$

$$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r}) \quad \text{„Poisson-Gleichung“}$$



▶ $\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$

$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})$ „Poisson-Gleichung“

▶ ladungsfreie Raumbereiche ($\rho(\vec{r}) = 0$): $\Delta\phi(\vec{r}) = 0$ „Laplace-Gleichung“



▶ $\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$

$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})$ „Poisson-Gleichung“

- ▶ ladungsfreie Raumbereiche ($\rho(\vec{r}) = 0$): $\Delta\phi(\vec{r}) = 0$ „Laplace-Gleichung“
- ▶ allgemeine Lösung der Poisson-Gleichung
= spezielle Lösung der Poisson-Gl. + allgemeine Lösung der Laplace-Gl.



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})} \quad \text{„Poisson-Gleichung“}$$

- ▶ **ladungsfreie Raumbereiche** ($\rho(\vec{r}) = 0$): $\Delta\phi(\vec{r}) = 0$ „Laplace-Gleichung“
- ▶ **allgemeine Lösung der Poisson-Gleichung**
= spezielle Lösung der Poisson-Gl. + allgemeine Lösung der Laplace-Gl.
- ▶ **spezielle Lösung** (s. Abschnitt 6.2): $\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$ (*)



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})} \quad \text{„Poisson-Gleichung“}$$

$$\blacktriangleright \text{ladungsfreie Raumbereiche } (\rho(\vec{r}) = 0): \quad \Delta\phi(\vec{r}) = 0 \quad \text{„Laplace-Gleichung“}$$

\blacktriangleright allgemeine Lösung der Poisson-Gleichung
= spezielle Lösung der Poisson-Gl. + allgemeine Lösung der Laplace-Gl.

$$\blacktriangleright \text{spezielle Lösung (s. Abschnitt 6.2):} \quad \phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad (*)$$

$$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') (-4\pi\delta(\vec{r}-\vec{r}')) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r}) \quad \checkmark$$



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})} \quad \text{„Poisson-Gleichung“}$$

$$\blacktriangleright \text{ladungsfreie Raumbereiche } (\rho(\vec{r}) = 0): \Delta\phi(\vec{r}) = 0 \quad \text{„Laplace-Gleichung“}$$

\blacktriangleright allgemeine Lösung der Poisson-Gleichung
= spezielle Lösung der Poisson-Gl. + allgemeine Lösung der Laplace-Gl.

$$\blacktriangleright \text{spezielle Lösung (s. Abschnitt 6.2): } \phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad (*)$$

$$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') (-4\pi\delta(\vec{r}-\vec{r}')) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r}) \quad \checkmark$$

\blacktriangleright Poisson-Gleichung = partielle Differenzialgl.

→ Lösungen nur eindeutig nach Festlegung von **Randbedingungen**



$$\blacktriangleright \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}\phi = -\Delta\phi$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta\phi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r})} \quad \text{„Poisson-Gleichung“}$$

$$\blacktriangleright \text{ladungsfreie Raumbereiche } (\rho(\vec{r}) = 0): \Delta\phi(\vec{r}) = 0 \quad \text{„Laplace-Gleichung“}$$

\blacktriangleright allgemeine Lösung der Poisson-Gleichung
= spezielle Lösung der Poisson-Gl. + allgemeine Lösung der Laplace-Gl.

$$\blacktriangleright \text{spezielle Lösung (s. Abschnitt 6.2): } \phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad (*)$$

$$\Rightarrow \Delta\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') (-4\pi\delta(\vec{r}-\vec{r}')) = -\frac{1}{\epsilon_0}\rho(\vec{r}) \quad \checkmark$$

\blacktriangleright Poisson-Gleichung = partielle Differenzialgl.

→ Lösungen nur eindeutig nach Festlegung von **Randbedingungen**

(*) korrekte Lösung, wenn keine Randbedingungen im Endlichen vorliegen.

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen



6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

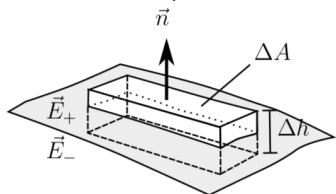
► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

► Normalkomponente:



$$\Delta V = \Delta A \Delta h$$

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

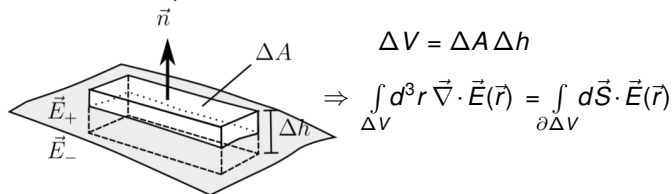
► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

► Normalkomponente:



6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

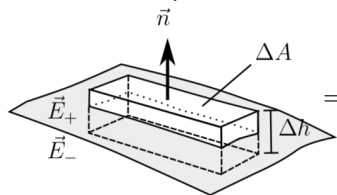
► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

► Normalkomponente:



$$\begin{aligned} \Delta V &= \Delta A \Delta h \\ \Rightarrow \int_{\Delta V} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) &= \int_{\partial \Delta V} d\vec{S} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \\ &\parallel \\ \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\Delta V} d^3r \rho(\vec{r}) &= \frac{\Delta Q}{\epsilon_0} \end{aligned}$$

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

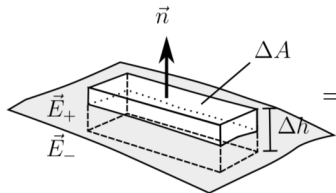
► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

► Normalkomponente:



$$\begin{aligned} \Delta V &= \Delta A \Delta h \\ \Rightarrow \int_{\Delta V} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) &= \int_{\partial \Delta V} d\vec{S} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \Delta A \vec{n} \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-) \\ &\parallel \\ \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\Delta V} d^3r \rho(\vec{r}) &= \frac{\Delta Q}{\epsilon_0} \xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \frac{\sigma \Delta A}{\epsilon_0} \end{aligned}$$

6.4 Feldverhalten an Grenzflächen

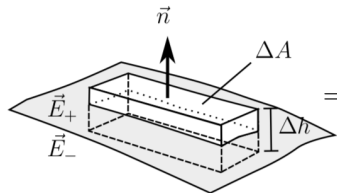
► Grenzfläche zweier Medien:

Ladungen sammeln sich oft in einer dünnen Schicht an.

→ Flächenladungsdichte: $\sigma = \frac{dQ}{dA}$ (dA = Flächenelement)

Wie ändert sich das \vec{E} -Feld an einer solchen Schicht?

► Normalkomponente:



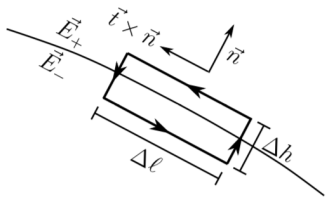
$$\Delta V = \Delta A \Delta h$$

$$\Rightarrow \int_{\Delta V} d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_{\partial \Delta V} d\vec{S} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \Delta A \vec{n} \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-)$$
$$\parallel$$
$$\frac{1}{\epsilon_0} \int_{\Delta V} d^3r \rho(\vec{r}) = \frac{\Delta Q}{\epsilon_0} \xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \frac{\sigma \Delta A}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow \vec{n} \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-) = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

Die Normalkomponente des \vec{E} -Feldes ist unstetig.

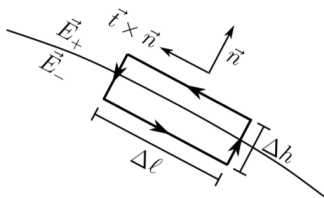
► Tangentialkomponente:



$$\Delta \mathcal{F} = \Delta h \Delta \ell$$

- \vec{t} : Einheitsvektor $\perp \Delta \mathcal{F}$
- \vec{n} : Einheitsvektor \perp Grenzfläche

► Tangentialkomponente:



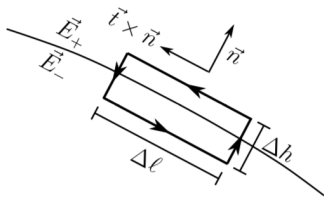
$$\Delta \mathcal{F} = \Delta h \Delta \ell$$

► \vec{t} : Einheitsvektor $\perp \Delta \mathcal{F}$

► \vec{n} : Einheitsvektor \perp Grenzfläche

$$\Rightarrow 0 = \int_{\Delta \mathcal{F}} d\vec{S} \cdot \underbrace{(\vec{\nabla} \times \vec{E})}_{=\vec{0}} \stackrel{\text{Stokes}}{=} \oint_{\partial \Delta \mathcal{F}} d\vec{r} \cdot \vec{E}$$

► Tangentialkomponente:



$$\Delta \mathcal{F} = \Delta h \Delta \ell$$

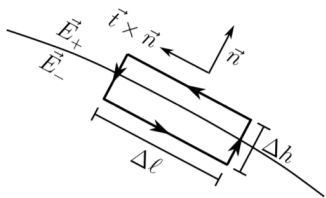
► \vec{t} : Einheitsvektor $\perp \Delta \mathcal{F}$

► \vec{n} : Einheitsvektor \perp Grenzfläche

$$\Rightarrow 0 = \int_{\Delta \mathcal{F}} d\vec{S} \cdot \underbrace{(\vec{\nabla} \times \vec{E})}_{=\vec{0}} \stackrel{\text{Stokes}}{=} \oint_{\partial \Delta \mathcal{F}} d\vec{r} \cdot \vec{E}$$

$$\xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \Delta \ell (\vec{t} \times \vec{n}) \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-)$$

► Tangentialkomponente:



$$\Delta \mathcal{F} = \Delta h \Delta \ell$$

► \vec{t} : Einheitsvektor $\perp \Delta \mathcal{F}$

► \vec{n} : Einheitsvektor \perp Grenzfläche

$$\Rightarrow 0 = \int_{\Delta \mathcal{F}} d\vec{S} \cdot \underbrace{(\vec{\nabla} \times \vec{E})}_{=\vec{0}} \stackrel{\text{Stokes}}{=} \oint_{\partial \Delta \mathcal{F}} d\vec{r} \cdot \vec{E}$$

$$\xrightarrow{\Delta h \rightarrow 0} \Delta \ell (\vec{t} \times \vec{n}) \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-)$$

$$\Rightarrow (\vec{t} \times \vec{n}) \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-) = 0$$

Die Tangentialkomponente des \vec{E} -Feldes ist an der Grenzfläche stetig.

6.5 Elektrostatische Feldenergie



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

6.5 Elektrostatische Feldenergie



- Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\vec{\nabla}\phi(\vec{r})$

6.5 Elektrostatische Feldenergie



- ▶ Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\vec{\nabla}\phi(\vec{r})$
- ▶ Arbeit, die man leisten muss, um q von \vec{r}_0 nach \vec{r} zu verschieben:

$$\Delta W = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{F}(\vec{r}') = q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}\phi(\vec{r}') = q (\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) \equiv qU(\vec{r}, \vec{r}_0)$$

6.5 Elektrostatische Feldenergie



- ▶ Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\vec{\nabla}\phi(\vec{r})$
- ▶ Arbeit, die man leisten muss, um q von \vec{r}_0 nach \vec{r} zu verschieben:

$$\Delta W = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{F}(\vec{r}') = q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}\phi(\vec{r}') = q (\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) \equiv qU(\vec{r}, \vec{r}_0)$$

- ▶ Setze $\phi(r \rightarrow \infty) = 0$

→ Energie einer Ladungsverteilung

= Arbeit, die geleistet werden muss, alle Ladungen aus dem Unendlichen an die jeweiligen Orte zu verschieben.

6.5 Elektrostatistische Feldenergie

- ▶ Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\vec{\nabla}\phi(\vec{r})$
- ▶ Arbeit, die man leisten muss, um q von \vec{r}_0 nach \vec{r} zu verschieben:

$$\Delta W = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{F}(\vec{r}') = q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}\phi(\vec{r}') = q (\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) \equiv qU(\vec{r}, \vec{r}_0)$$

- ▶ Setze $\phi(r \rightarrow \infty) = 0$
 - Energie einer Ladungsverteilung
= Arbeit, die geleistet werden muss, alle Ladungen aus dem Unendlichen an die jeweiligen Orte zu verschieben.
 - ▶ 1. Punktladung: $W^{(1)} = 0$

6.5 Elektrostatistische Feldenergie



- ▶ Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\nabla\phi(\vec{r})$
- ▶ Arbeit, die man leisten muss, um q von \vec{r}_0 nach \vec{r} zu verschieben:

$$\Delta W = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{F}(\vec{r}') = q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}\phi(\vec{r}') = q (\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) \equiv qU(\vec{r}, \vec{r}_0)$$

- ▶ Setze $\phi(r \rightarrow \infty) = 0$

→ Energie einer Ladungsverteilung

= Arbeit, die geleistet werden muss, alle Ladungen aus dem Unendlichen an die jeweiligen Orte zu verschieben.

- ▶ 1. Punktladung: $W^{(1)} = 0$

- ▶ $i - 1$ Ladungen an $\vec{r}^{(1)}, \dots, \vec{r}^{(i-1)}$ $\Rightarrow \phi^{(<i)}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_j}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|}$

6.5 Elektrostatische Feldenergie



- ▶ Kraft auf eine Punktladung im \vec{E} -Feld: $\vec{F}(\vec{r}) = q\vec{E}(\vec{r}) = -q\vec{\nabla}\phi(\vec{r})$
- ▶ Arbeit, die man leisten muss, um q von \vec{r}_0 nach \vec{r} zu verschieben:

$$\Delta W = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{F}(\vec{r}') = q \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}\phi(\vec{r}') = q (\phi(\vec{r}) - \phi(\vec{r}_0)) \equiv qU(\vec{r}, \vec{r}_0)$$

- ▶ Setze $\phi(r \rightarrow \infty) = 0$

→ Energie einer Ladungsverteilung

= Arbeit, die geleistet werden muss, alle Ladungen aus dem Unendlichen an die jeweiligen Orte zu verschieben.

- ▶ 1. Punktladung: $W^{(1)} = 0$

- ▶ $i - 1$ Ladungen an $\vec{r}^{(1)}, \dots, \vec{r}^{(i-1)} \Rightarrow \phi^{(<i)}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_j}{|\vec{r} - \vec{r}^{(j)}|}$

i -te Ladung nach $\vec{r}^{(i)}$: $W^{(i)} = q_i \phi^{(<i)}(\vec{r}^{(i)})$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

► kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

▶ kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!)$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

► kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$\begin{aligned} W &= \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!) \\ &= \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\vec{r})\phi(\vec{r}) \end{aligned}$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

► kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$\begin{aligned} W &= \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!) \\ &= \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\vec{r})\phi(\vec{r}) \stackrel{\text{Poisson}}{=} = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \phi(\vec{r}) \Delta \phi(\vec{r}) \end{aligned}$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

▶ kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!) \\ = \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\vec{r})\phi(\vec{r}) \stackrel{\text{Poisson}}{=} = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \phi(\vec{r}) \Delta \phi(\vec{r})$$

▶ Produktregel: $\vec{\nabla} \cdot (\phi \vec{\nabla} \phi) = (\vec{\nabla} \phi) \cdot (\vec{\nabla} \phi) + \phi \Delta \phi$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

▶ kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!) \\ = \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\vec{r})\phi(\vec{r}) \stackrel{\text{Poisson}}{=} = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \phi(\vec{r}) \Delta \phi(\vec{r})$$

▶ Produktregel: $\vec{\nabla} \cdot (\phi \vec{\nabla} \phi) = (\vec{\nabla} \phi) \cdot (\vec{\nabla} \phi) + \phi \Delta \phi$

$$\Rightarrow W = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \vec{\nabla} \cdot (\phi(\vec{r}) \vec{\nabla} \phi(\vec{r})) + \frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \underbrace{(\vec{\nabla} \phi(\vec{r}))^2}_{= \vec{E}^2}$$



⇒ Energie von N statischen Punktladungen:

$$W = \sum_{i=1}^N W^{(i)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=2}^N \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|} = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{q_i q_j}{|\vec{r}^{(i)} - \vec{r}^{(j)}|}$$

▶ kontinuierliche Ladungsverteilung:

$$W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \quad (\text{enthält aber auch } \vec{r} = \vec{r}'!) \\ = \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\vec{r})\phi(\vec{r}) \stackrel{\text{Poisson}}{=} = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \phi(\vec{r}) \Delta \phi(\vec{r})$$

▶ Produktregel: $\vec{\nabla} \cdot (\phi \vec{\nabla} \phi) = (\vec{\nabla} \phi) \cdot (\vec{\nabla} \phi) + \phi \Delta \phi$

$$\Rightarrow W = -\frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \vec{\nabla} \cdot (\phi(\vec{r}) \vec{\nabla} \phi(\vec{r})) + \frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \underbrace{(\vec{\nabla} \phi(\vec{r}))^2}_{= \vec{E}^2}$$

$$\int_{\mathcal{V}} d^3r \vec{\nabla} \cdot (\phi(\vec{r}) \vec{\nabla} \phi(\vec{r})) = \int_{\partial \mathcal{V}} d\vec{\sigma} \cdot (\phi(\vec{r}) \vec{\nabla} \phi(\vec{r})) \stackrel{\mathcal{V} \rightarrow \mathbb{R}^3}{=} 0$$

für räumlich lokalisierte
Ladungsverteilungen



$$\Rightarrow W = \frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \vec{E}^2(\vec{r})$$



$$\Rightarrow \boxed{W = \frac{\epsilon_0}{2} \int d^3r \vec{E}^2(\vec{r})} = \int d^3r w(\vec{r}),$$

$$w(\vec{r}) = \frac{\epsilon_0}{2} \vec{E}^2(\vec{r}) \quad \text{Energiedichte des elektrostatischen Feldes}$$