

7.3.3 Maxwell-Gleichungen

1. Divergenz:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0 \quad (\text{da } \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{V}) = 0 \text{ für beliebige } \vec{V}(\vec{r}))$$

⇒ magnet. Fluss durch geschlossene Oberflächen

$$\Phi_M = \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{B} \stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_V d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

Vergleich mit Elektrostatik: $\oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E} = \frac{Q}{\epsilon_0}$

⇒ Es gibt keine magnetischen Ladungen!

2. Rotation:

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A}$$

Coulomb-Eichung: $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$

⇒ $\vec{\nabla} \times \vec{B} = -\Delta \vec{A}$ in Coulomb-Eichung

Magnetostatik im unendl. Raum:
$$\Delta \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \vec{j}(\vec{r}') \underbrace{\Delta_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}}_{-4\pi \delta(\vec{r}-\vec{r}')}$$

=)
$$\Delta A(\vec{r}) = -\mu_0 \vec{j}(\vec{r})$$
 "Grundgleichung der Magnetostatik"
 (= Analogon zur Poisson-Gleichung)
 (gilt in Coulomb-Eichung)

=)
$$\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}) = \mu_0 \vec{j}(\vec{r})$$
 "Ampère'sches Gesetz"
 gilt in jeder Eichung, da \vec{B} eichinvariant ist!

↳ Ampère'sches Durchflutungsgesetz:

$$\oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{B}(\vec{r}) \stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_S d\vec{\sigma} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r})) = \mu_0 \int_S d\vec{\sigma} \cdot \vec{j}(\vec{r}) = \mu_0 I$$

Maxwell-Gleichungen der Elektro- und Magnetostatik im Vakuum

differenzielle Form:

$$\begin{array}{ll} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho & \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{0} & \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} \end{array}$$

integrale Form:

$$\begin{array}{ll} \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} Q & \oint_{\partial V} d\vec{\sigma} \cdot \vec{B} = 0 \\ \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{E} = 0 & \oint_{\partial S} d\vec{r} \cdot \vec{B} = \mu_0 I \end{array}$$

7.4 Multipolentwicklung lokalisierter Stromverteilungen

$$\vec{j}(\vec{r}') \neq 0 \quad \text{nur für } \vec{r}' \in V \quad (\text{und } \vec{j}(\vec{r}') = 0 \text{ für } \vec{r}' \in \partial V)$$

$$\Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V d^3r' \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Taylorentwick. von $\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$ für $|\vec{r}| \gg |\vec{r}'|$ (s. Abschnitt 6.6)

$$\hookrightarrow \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(\frac{1}{r} \int_V d^3r' \vec{j}(\vec{r}') + \frac{1}{r^3} \int_V d^3r' (\vec{r}' \cdot \vec{r}) \vec{j}(\vec{r}') + \dots \right)$$

Monopol Dipol

$$\text{Trick: } \vec{\nabla} r_i = \sum_j \frac{\partial r_i}{\partial r_j} \vec{e}_j = \sum_j \delta_{ij} \vec{e}_j = \vec{e}_i$$

$$\Rightarrow \int_V d^3r j_i(\vec{r}) = \int_V d^3r \vec{j}(\vec{r}) \cdot \vec{e}_i = \int_V d^3r \vec{j}(\vec{r}) \cdot \vec{\nabla} r_i \stackrel{\text{part. Int}}{=} - \int_V d^3r \underbrace{(\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}))}_{=0} r_i = 0$$

(Magnetostatik)

\Rightarrow Es gibt keine magnet. Monopole!

$$\Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) \approx \vec{A}_{\text{Dipol}}(\vec{r})$$

Umformung des Dipol-Terms (s. Skript):

$$\vec{A}_{\text{Dipol}}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi r^3} \vec{m} \times \vec{r}$$

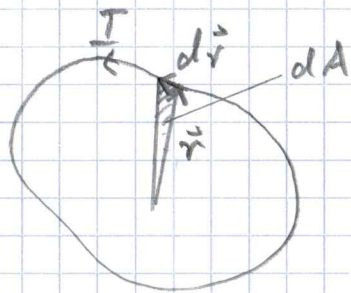
mit $\vec{m} = \frac{1}{2} \int_V d^3r' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$ „magnetisches Moment“

(Elektrostatik: $\phi_D(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3}$, $\vec{p} = \int d^3r' \vec{r}' \rho(\vec{r}')$)

$$\Rightarrow \vec{B}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) \approx \vec{\nabla} \times \vec{A}_{\text{Dipol}}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(3 \frac{\vec{m} \cdot \vec{r}}{r^5} \vec{r} - \frac{\vec{m}}{r^3} \right)$$

($\vec{E} \leftrightarrow \vec{B}$, $\frac{1}{\epsilon_0} \leftrightarrow \mu_0$, $\vec{p} \leftrightarrow \vec{m}$)

Beispiel: geschlossener ebener Stromkreis



Stromfaden: $\vec{j}(\vec{r}) d^3r = I d\vec{r}$

$$\Rightarrow \vec{m} = \frac{1}{2} \int_V d^3r \vec{r} \times \vec{j}(\vec{r})$$

$$= I \oint_{\partial A} \underbrace{\frac{1}{2} \vec{r} \times d\vec{r}}_{dA \vec{n}} = IA \vec{n}$$

8. Elektro- und Magnetostatik in Materie

6

Ziel: Beschreibung von elektrischen und magnetischen Feldern in Anwesenheit nichtleitender Medien

- elektrisch neutral
- durch äußere Felder polarisierbar
(\rightarrow Dipolmomente)



mikroskopisch: bisherige Maxwell-Gln. weiterhin gültig
(außer Quanteneffekte),
aber genaue Ladungsverteilung i.d.R. nicht bekannt

\rightarrow makroskop. Beschreibung durch Mittelung über kleine Volumina:

Def. $\bar{f}(\vec{r}) = \frac{1}{V} \int_{V_0} d^3R f(\vec{r} + \vec{R})$, V_0 : Kugel mit Volumen V
und Mittelpkt. $\vec{R} = 0$

Eigenschaft:

$$\frac{\partial}{\partial r_i} \bar{f}(\vec{r}) = \overline{\left(\frac{\partial f}{\partial r_i} \right)}(\vec{r}) \quad \Rightarrow \quad \vec{\nabla} \bar{f} = \overline{(\vec{\nabla} f)}$$
$$\vec{\nabla} \cdot \bar{\vec{E}} = \overline{(\vec{\nabla} \cdot \vec{E})}, \quad \vec{\nabla} \times \bar{\vec{B}} = \overline{(\vec{\nabla} \times \vec{B})}, \text{ etc.}$$

8.1 Elektrostatik der Dielektrika

frei bewegliche Ladungen + neutrales Medium (z.B. Moleküle)

mikroskop. Größen: $\rho_{\text{an}}(\vec{r})$, $\vec{E}_{\text{an}}(\vec{r})$, $\phi_{\text{an}}(\vec{r})$

$$\Rightarrow \vec{E}_{\text{an}} = -\vec{\nabla} \phi_{\text{an}}, \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_{\text{an}} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho_{\text{an}}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}_{\text{an}} = \vec{0}$$

$$\phi_{\text{an}}(\vec{r}) = \phi_{\text{an, frei}}(\vec{r}) + \sum_{j=1}^N \phi_{\text{an, j}}(\vec{r})$$

freie Ladungen: $\phi_{\text{an, frei}}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \frac{\rho_{\text{frei}}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$

j-tes Molekül am Ort \vec{R}_j mit Dipolmoment \vec{p}_j :

$$\phi_{\text{an, j}}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p}_j \cdot (\vec{r} - \vec{R}_j)}{|\vec{r} - \vec{R}_j|^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \vec{p}_j \delta(\vec{r} - \vec{R}_j) \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$$\Rightarrow \phi_{\text{an}}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \left(\frac{\rho_{\text{frei}}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \frac{\vec{P}_{\text{an}}(\vec{r}') \cdot (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \right)$$

mit $\vec{P}_{\text{an}}(\vec{r}) := \sum_{j=1}^N \vec{p}_j \delta(\vec{r} - \vec{R}_j)$ „mikroskop. Polarisation“

makroskop. Beschreibung: $\vec{E} := \vec{E}_m$, $\phi := \bar{\phi}_m \Rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla}\phi$ ✓

$$\Rightarrow \phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{V} \int d^3R \int d^3r' \left(\frac{S_{\text{frei}}(\vec{r}')}{|\vec{r} + \vec{R} - \vec{r}'|} + \frac{\vec{P}_m(\vec{r}') \cdot (\vec{r} + \vec{R} - \vec{r}')}{|\vec{r} + \vec{R} - \vec{r}'|^3} \right)$$

$$\stackrel{\vec{r}'' = \vec{r} + \vec{R}}{=} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{V} \int d^3R \int d^3r'' \left(\frac{S_{\text{frei}}(\vec{r}'' + \vec{R})}{|\vec{r} - \vec{r}''|} + \frac{\vec{P}_m(\vec{r}'' + \vec{R}) \cdot (\vec{r} - \vec{r}'')}{|\vec{r} - \vec{r}''|^3} \right)$$

$$\equiv \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r'' \left(\frac{S(\vec{r}'')}{|\vec{r} - \vec{r}''|} + \frac{\vec{P}(\vec{r}'') \cdot (\vec{r} - \vec{r}'')}{|\vec{r} - \vec{r}''|^3} \right)$$

mit $S(\vec{r}) := \bar{S}_{\text{frei}}(\vec{r})$ „makroskop. Ladungsdichte“
 $\vec{P}(\vec{r}) := \bar{\vec{P}}_m(\vec{r})$ „Polarisation“

$$\Rightarrow \phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \left(\frac{S(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \vec{P}(\vec{r}') \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}'} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right)$$

$$\stackrel{\text{part. Int.}}{=} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \frac{S(\vec{r}') - \vec{\nabla} \cdot \vec{P}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \equiv \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \frac{S_{\text{eff}}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

mit $S_{\text{eff}}(\vec{r}) = -\vec{\nabla} \cdot \vec{P}(\vec{r})$ „Polarisationsladungsdichte“

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\Delta\phi = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho + \rho_p) = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho - \vec{\nabla} \cdot \vec{P})$$

$$\leadsto \vec{D} := \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad \text{"dielektrische Verschiebung"}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}_{em} = \vec{0} \quad \text{Mittelung}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{0}}$$

Verhalten an Grenzflächen

Analog zum Vakuum:

$$\vec{n} \cdot (\vec{D}_+ - \vec{D}_-) = \sigma = \text{gemittelte Flächenladungsdichte der freien Ladungen}$$

$$(\vec{E} \times \vec{n}) \cdot (\vec{E}_+ - \vec{E}_-) = 0$$

\Rightarrow Die Tangentialkomponenten von \vec{E} sind weiterhin stetig (gilt i.A. nicht für \vec{D}).