

Quantentheorie und Statistische Physik für LaG

Prof. Dr. J. Wambach



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

Sommersemester 2014

1. Übungsblatt

16. April 2014

Aufgabe P1: Unschärferelation und Wasserstoff-Atom

Das Wasserstoff-Atom besteht aus einem Proton und einem Elektron. Da die Protonenmasse $m_p \gg m_e$ viel größer ist als die des Elektrons, kann das Proton als ruhend im Koordinatenursprung angesehen werden. In diesem System wirkt die anziehende Coulomb-Kraft des Protons auf das Elektron und klassisch würde man erwarten, dass sich beliebig tiefe Energiezustände realisieren lassen. Zeigen Sie mit der Unschärferelation

$$\Delta x \Delta p \geq \frac{\hbar}{2},$$

dass es bei einer quantenmechanischen Betrachtung ein endliches Energieminimum gibt. Nehmen Sie dazu an, dass die Unschärfe im Ort Δx der Radius des Atoms a sei und $p \geq \Delta p$.

Tipp: Wie lautet die Gesamtenergie $E = T + V$ des Systems? Welche Einschränkungen erhalten Sie für die Impulsunschärfe Δp , falls die Ortsunschärfe Δx bekannt ist?

Aufgabe P2: Wiederholung Eigenwerte, Eigenvektoren und Basiswechsel

Gegeben seien die Matrizen

$$\underline{M} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{W} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- a) Bestimmen Sie jeweils das charakteristische Polynom der Matrizen. Wie lauten die Eigenwerte der Matrizen?
Hinweis: Das charakteristische Polynom einer $n \times n$ -Matrix \underline{A} ist definiert durch

$$\det(\underline{A} - \lambda \underline{1}) = 0,$$

wobei \det die Determinante und $\underline{1}$ die n -dimensionale Einheitsmatrix bezeichnet. Die Nullstellen $\{\lambda\}$ des charakteristischen Polynoms nennt man Eigenwerte der Matrix \underline{A} .

- b) Berechnen Sie die zu den Eigenwerten der Matrix \underline{M} gehörende (normierte) Eigenvektoren.
Hinweis: Den Eigenvektor \vec{v}_i zum Eigenwert λ_i der Matrix \underline{A} erhält man aus

$$(\underline{A} - \lambda_i \underline{1}) \vec{v}_i = 0.$$

- c) Bestimmen Sie die orthogonale Transformationsmatrix \underline{U} so, dass die resultierende Matrix \underline{M}' , definiert durch

$$\underline{M}' = \underline{U}^{-1} \underline{M} \underline{U}$$

Diagonalgestalt hat. Die Einträge von \underline{M}' auf der Diagonalen entsprechen den Eigenwerten λ von \underline{M} . Wie hängt \underline{U} mit den Eigenvektoren von \underline{M} zusammen?

Tipp: Vergleichen Sie \underline{U} mit ihrem Ergebnis aus Teilaufgabe b).

Aufgabe H1: Wiederholung Delta-Funktion und Theta-Funktion

Die Dirac'sche δ -Funktion (eigentlich δ -Distribution) ist folgendermaßen definiert:

$$\int_{\alpha}^{\beta} dx f(x) \delta(x - x_0) = \begin{cases} f(x_0) & \text{falls } x_0 \in]\alpha, \beta[, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Die Heaviside'sche Θ -Funktion (auch Stufenfunktion genannt) ist durch

$$\Theta(x) = \begin{cases} 1, & \text{für } x > 0 \\ 0, & \text{für } x \leq 0 \end{cases}$$

definiert.

- a) Berechnen Sie: i) $\int_{-\infty}^{+\infty} dx \exp(-ikx) \delta(x + a)$ ii) $\int_{-\infty}^3 dx x \Theta(x - 2)$
b) Eine Darstellung der Delta-Funktion ist

$$\delta(x - x_0) = \lim_{b \rightarrow 0} \varphi_b(x - x_0),$$

$$\text{wobei } \varphi_b(x - x_0) = \frac{1}{\sqrt{\pi}b} \exp\left(-\frac{(x-x_0)^2}{b^2}\right).$$

Skizzieren Sie $\varphi_b(x)$ für verschiedene Werte von b und separat die Funktion $\Theta(x - 0)$. Überprüfen Sie explizit, dass $\int_{-\infty}^{\infty} dx \delta(x) = 1$ erfüllt ist.

Hinweis: Führen Sie die auftretenden Integrale auf die Form $\int_{-\infty}^{+\infty} du \exp(-u^2)$ zurück und benutzen Sie, dass

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx \exp(-x^2) = \sqrt{\pi}$$

gilt.

Aufgabe H2: Wiederholung Vektoranalysis

$$\text{Nabla-Operator: } \nabla = \vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\text{Gradient eines Skalarfeldes: } \nabla \phi(\vec{r}) = \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{e}_z$$

$$\text{Laplace-Operator: } \Delta = \nabla \cdot \nabla = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$$\text{Divergenz eines Vektorfeldes: } \nabla \cdot \vec{V}(\vec{r}) = \frac{\partial V_x}{\partial x} + \frac{\partial V_y}{\partial y} + \frac{\partial V_z}{\partial z}$$

a) Berechnen Sie:

i) $\nabla \sin(xyz)$ ii) $\Delta(\exp(xy))$ iii) $\Delta(x^2 + y^2 + z^2)$ iv) $\Delta \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$ v) $\nabla \cdot \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$

b) Zeigen Sie, dass $\nabla r = \frac{\vec{r}}{r}$, wobei $r = |\vec{r}|$.

c) Sei $\phi(\vec{r}) = f(r)$ eine beliebige Funktion, die nur von r abhängt. Zeigen Sie, dass

$$\nabla \phi(\vec{r}) = \frac{df}{dr} \frac{\vec{r}}{r} \quad \text{und} \quad \Delta \phi(\vec{r}) = \frac{d^2 f(r)}{dr^2} + \frac{df(r)}{dr} \frac{2}{r}.$$